



# Sztuczne sieci neuronowe

Krzysztof A. Cyran  
POLITECHNIKA ŚLĄSKA  
Instytut Informatyki, p. 335

# Wykład 10

## Mapa cech Kohonena i jej modyfikacje

- uczenie sieci samoorganizujących się
- kwantowanie wektorowe
- algorytm WTA
- uczenie mapy cech Kohonena algorytmem WTM
- typy sąsiedztwa
- algorytm stochastycznej relaksacji
- algorytm SCS
- algorytm gazu neuronowego

## Zastosowania mapy cech Kohonena

# Mapa cech Kohonena

- Sieć konkurencyjna uczona bez nadzoru
- Uczeniu podlega zwycięski neuron oraz jego „otoczenie”
- Mapa wykorzystuje sąsiedztwo neuronów 1, 2 lub rzadziej więcej wymiarowe
- Zastosowanie:
  - Do znajdowania regionów aktywowanych podobnymi wartościami cech
  - w kompresji stratnej obrazów

# Uczenie sieci samoorganizujących się

- Celem uczenia samoorganizującego jest taki dobór wag neuronów, który zminimalizuje wartość oczekiwaną zniekształcenia, mierzonego jako błąd aproksymacji wektora wejściowego  $\mathbf{x}$  wartościami wag neuronu zwycięskiego:

$$E = \frac{1}{p} \sum_{i=1}^p \left\| \mathbf{x}_i - \mathbf{w}_{w(i)} \right\|$$

gdzie  $w(i)$  to numer zwycięskiego neuronu przy prezentacji wektora  $\mathbf{x}_i$ , a  $\mathbf{w}_{w(i)}$  to wektor wag tego neuronu

# Kwantowanie wektorowe

- Sieć po nauczaniu się, realizuje tzw. kwantowanie wektorowe VQ (ang. Vector Quantization), czyli aproksymację dowolnego wektora, poprzez wektor wzorca, najbliższy rozważanemu wektorowi (jest to równoważne kwantyzacji wektorowej przestrzeni wejściowej)
- Kwantowanie to zwane jest w tym przypadku LVQ (ang. Learning Vector Quantization), ze względu na poprzedzający proces uczenia, konieczny do osiągnięcia poprawnego kwantowania.

# Algorytm WTA

- Przy wykorzystaniu sieci neuronowych, algorytm WTA (Winner Takes All) jest odpowiednikiem algorytmu K-uśrednień (K-means) znanego z analizy skupień
- Algorytm WTA polega na obliczaniu aktywacji każdego neuronu, a następnie wyborze zwycięzcy o największym sygnale wyjściowym

# Uczenie mapy cech Kohonena

- Zwycięski neuron, a więc ten dla którego odległość między wektorem wag  $\mathbf{w}_w$  a wektorem wejściowym  $\mathbf{x}$  jest najmniejsza podlega uczeniu, polegającym na adaptacji swoich wag w kierunku wektora  $\mathbf{x}$ :

$$\mathbf{w}_w(k+1) = \mathbf{w}_w(k) + \eta(\mathbf{x} - \mathbf{w}_w(k))$$

- Uwaga: jeżeli wektory wejściowe są normalizowane, wówczas minimalna odległość między wektorem wag  $\mathbf{w}_w$  a wektorem wejściowym  $\mathbf{x}$  odpowiada równocześnie maksymalnej wartości iloczynu skalarnego:  $\mathbf{w}_w \cdot \mathbf{x}$

# Uczenie mapy cech Kohonena

- W ścisłym algorytmie WTA pozostałe neurony nie podlegają uczeniu, co prowadzi do słabej zbieżności
- W wersji uogólnionej WTM (Winner Takes Most), wykorzystywanej w mapie cech Kohonena, wprowadza się sąsiedztwo neuronu zwycięskiego, również podlegające modyfikacji
- Dodatkowo można wprowadzić modyfikację uwzględniającą zmęczenie zwycięskich neuronów: jest to modyfikacja zaczerpnięta z biologii, mająca na celu faworyzowanie neuronów o najmniejszej aktywności dla wyrównania szans



# Uczenie mapy cech Kohonena metodą WTM

- Działanie algorytmu WTM przedstawia się następująco:

$$\mathbf{w}_i(k+1) = \mathbf{w}_i(k) + \eta_i G(i, \mathbf{x})(\mathbf{x} - \mathbf{w}_i(k))$$

dla wszystkich neuronów  $i$  należących do sąsiedztwa  $S_w$  zwycięzcy, przy czym funkcja  $G$  określa wpływ odległości od zwycięzcy na wielkość modyfikacji

# WTA jako szczególny przypadek WTM

- Definiując  $G(i, \mathbf{x})$  w postaci:

$$G(i, \mathbf{x}) = \begin{cases} 1 & \text{dla } i = w \\ 0 & \text{dla } i \neq w \end{cases}$$

gdzie  $w$  oznacza numer zwycięzcy,  
dostajemy klasyczny algorytm WTA, jako  
przypadek szczególny algorytmu WTM

# Uczenie mapy cech Kohonena metodą WTM

- W samoorganizujących się mapach Kohonena określa się najpierw zwycięzcę używając euklidesowej odległości, po czym ustala się wartość współczynnika adaptacji dla neuronów należących do sąsiedztwa.

# Sąsiedztwo prostokątne

- W klasycznym algorytmie Kohonena funkcja  $G(i, \mathbf{x})$  jest zdefiniowana jako:

$$G(i, \mathbf{x}) = \begin{cases} 1 & \text{dla } d(i, w) \leq \lambda \\ 0 & \text{dla pozostałych} \end{cases}$$

gdzie  $d(i, w)$  oznacza odległość euklidesową między wektorami wag neuronu zwycięzcy  $w$  oraz neuronu  $i$ -tego.

- Współczynnik  $\lambda$  jest promieniem sąsiedztwa o wartości malejącej wraz z postępem uczenia
- Sąsiedztwo takie nosi nazwę prostokątnego

# Sąsiedztwo gaussowskie

- Innym typem sąsiedztwa stosowanym w mapach odwzorowań topologicznych Kohonena, jest sąsiedztwo gaussowskie, w którym funkcja  $G(i, \mathbf{x})$  jest zdefiniowana jako:

$$G(i, \mathbf{x}) = \exp\left(-\frac{d^2(i, \mathbf{w})}{2\lambda^2}\right)$$

- Sąsiedztwo gaussowskie prowadzi do lepszej organizacji sieci, niż sąsiedztwo prostokątne

# Algorytm stochastycznej relaksacji

- W algorytmie stochastycznej relaksacji neuron  $i$ -ty podlega modyfikacji z prawdopodobieństwem danym przez rozkład Gibbsa:
- $T$  jest parametrem zwanym temperaturą, jak w symulowanym wyżarzaniu

$$P(i) = \frac{\exp\left(-\frac{\|\mathbf{x} - \mathbf{w}_i\|^2}{T}\right)}{\sum_{j=1}^n \exp\left(-\frac{\|\mathbf{x} - \mathbf{w}_j\|^2}{T}\right)}$$

# Zachowanie algorytmu stochastycznej relaksacji

- Przy wysokiej temperaturze wszystkie neurony zmieniają swe wektory wagowe z prawdopodobieństwem:

$$\lim_{T \rightarrow \infty} P(i) = \frac{1}{N}$$

- W skrajnym przypadku, gdy  $T \rightarrow 0$ ,  
 $P(i) \rightarrow 1$  dla zwycięzcy oraz  
 $P(i) \rightarrow 0$  dla neuronów różnych od zwycięzcy
- W trakcie działania algorytmu temperatura stopniowo obniża się od wartości maksymalnej do zera, dzięki czemu w granicy algorytm przechodzi w algorytm WTA

# Sąsiedztwo w algorytmie stochastycznej relaksacji

- Sąsiedztwo w tym algorytmie jest również stochastyczne i dane jest wzorem:

$$G(i, \mathbf{x}) = \begin{cases} 1 & \text{dla } P(i) \leq P \\ 0 & \text{dla pozostałych} \end{cases}$$

gdzie  $P$  jest liczbą losową o rozkładzie równomiernym z przedziału  $[0,1]$



# Algorytm SCS

- Algorytm SCS (Soft Competition Scheme) jest deterministyczną wersją algorytmu stochastycznej relaksacji, zmierzająca do poprawy efektywności wolnego algorytmu stochastycznego.
- W modyfikacji tej wartość binarna funkcji  $G$  przyjmowana z prawdopodobieństwem  $P$  jest zastąpiona wartością identycznie obliczanego prawdopodobieństwa, tzn.:

$$G(i, \mathbf{x}) = P(i)$$

# Algorytm gazu neuronowego

- Wszystkie neurony sortuje się narastająco, według ich odległości od wektora  $\mathbf{x}$ .
- Wartość funkcji sąsiedztwa wyznacza się ze wzoru:

$$G(i, \mathbf{x}) = \exp\left(-\frac{m(i)}{\lambda}\right)$$

gdzie  $m(i)$  oznacza kolejność neuronu uzyskaną w procesie sortowania, a  $\lambda$  jest malejącym w czasie parametrem analogicznym do promienia sąsiedztwa w algorytmie Kohonena

# Zachowanie się algorytmu gazu neuronowego

- Przy  $\lambda=0$ , tylko zwycięzca podlega adaptacji, i algorytm staje się algorytmem WTA
- Przy  $\lambda \neq 0$  algorytm przypomina podejście zbiorów rozmytych, przy czym każdemu neuronowi odpowiada wartość funkcji przynależności do sąsiedztwa, określona poprzednim wzorem

# Porównanie algorytmów samoorganizacji

- Jeżeli za kryterium przyjmimy błąd kwantowania, wówczas otrzymamy następującą kolejność (od najlepszego do najgorszego) algorytmów samoorganizacji:
  - gaz neuronowy
  - SCS
  - K-means
  - Mapa Kohonena

# Mapa cech Kohonena: zastosowanie w kompresji obrazów

- Obraz o rozmiarze  $N_x \times N_y$  pikseli (np.  $512 \times 512$ ) podzielony jest na ramki  $n_x \times n_y$  pikseli każda (np.  $4 \times 4$  piksele)
- Każdy piksel reprezentowany jest przez 8-bitowy odcień szarości
- Każda ramka stanowi pojedynczy ( $n_x \times n_y$  wymiarowy) wektor wejściowy  $\mathbf{x}$
- Sieć samoorganizująca zawiera  $n$  (np. 512) neuronów, każdy połączony z wszystkimi składowymi wektora  $\mathbf{x}$
- Uczenie sieci dowolnym z prezentowanych algorytmów ma na celu minimalizację błędu kwantowania, tak by każdemu  $\mathbf{x}$  odpowiadały wektor wag neuronu zwycięzcy
- Przy kolejnej prezentacji ramek na wejście nauczonej sieci, plik skompresowany zawiera numery zwyciężających neuronów, oraz słownik w którym każdemu neuronowi przyporządkowany jest jego wektor wag

# Mapa cech Kohonena: zastosowanie w kompresji obrazów

- Ponieważ zazwyczaj liczba ramek  $N_r = (N_x \times N_y) / (n_x \times n_y)$  jest dużo większa od liczby neuronów  $n$   
(u nas  $N_r = 16K$  ramek vs.  $n = 0.5k$  neuronów, tj. stosunek  $N_r/n = 32$ ), więc uzyskuje się kompresję obrazu o współczynniku kompresji  $K_r$  danym przez:

$$K_r = \frac{N_r n_x n_y T}{N_r \log_2 n + n n_x n_y t}$$

gdzie  $T$  jest liczbą bitów użytych na reprezentację piksela, a  $t$  liczbą bitów użytych na reprezentację wartości pojedynczej wagi (u nas  $T = 8$  bitów, oraz  $t = 8$  bitów)

Stąd mamy:

$$\begin{aligned} K_r &= \frac{16K \times 4 \times 4 \times 8}{16K \times \log_2 512 + 0.5K \times 4 \times 4 \times 8} = \\ &= \frac{(16 \times 128)K}{(16 \times 9 + 16 \times 4)K} = \frac{16K \times 128}{16K \times 13} = \frac{128}{13} \approx 10 \end{aligned}$$

# Mapa cech Kohonena: zastosowanie w kompresji obrazów

Jeżeli zamiast obrazu  $512 \times 512$  rozważymy obraz  $1024 \times 1024$ , wówczas kompresja wzrośnie do:

$$\begin{aligned} K_r &= \frac{4 \times 16K \times 4 \times 4 \times 8}{4 \times 16K \times \log_2 512 + 0.5K \times 4 \times 4 \times 8} = \\ &= \frac{(16 \times 512)K}{(16 \times 36 + 16 \times 4)K} = \frac{16K \times 512}{16K \times 40} = \frac{512}{40} \approx 13 \end{aligned}$$

# Mapa cech Kohonena: zastosowanie w kompresji obrazów

Natomiast jeżeli zamiast obrazu  $512 \times 512$  rozważymy obraz  $256 \times 256$ , wówczas kompresja zmaleje do:

$$\begin{aligned} K_r &= \frac{0.25 \times 16K \times 4 \times 4 \times 8}{0.25 \times 16K \times \log_2 512 + 0.5K \times 4 \times 4 \times 8} = \\ &= \frac{(16 \times 32)K}{(16 \times 2.25 + 16 \times 4)K} = \frac{16K \times 32}{16K \times 6.25} = \frac{32}{6.25} \approx 5 \end{aligned}$$



# Mapa cech Kohonena: zastosowanie w kompresji obrazów

Można zauważyć ponadto, iż dla bardzo dużych obrazów (lub serii mniejszych), współczynnik kompresji asymptotycznie dążyć będzie do wartości:

$$\lim_{N_r \rightarrow \infty} K_r = \lim_{N_r \rightarrow \infty} \frac{N_r n_x n_y T}{N_r \log_2 n + n n_x n_y t} = \frac{n_x n_y T}{\log_2 n}$$

Jeżeli nie zmienimy rozmiaru ramki, ani ilości neuronów wyjściowych, da to graniczną wartość równą:

$$K_r = \frac{4 \times 4 \times 8}{\log_2 512} = \frac{128}{9} = 14.22$$

Większą kompresję uzyskamy tylko poprzez zwiększenie rozmiaru ramki i/lub zmniejszenie liczby neuronów, co jednak pogorszy jakość odtwarzanych obrazów poniżej obecnej wartości  $\text{PSNR} \approx 26\text{db}$